Searching PAJ Page 1 of 1

# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number :

09-164273

(43) Date of publication of application: 24.06.1997

(51)Int.Cl.

A63F 9/22

(21)Application number: 07-328044

(71)Applicant : NINTENDO CO LTD

(22)Date of filing:

22.11.1995

(72)Inventor: SAIKAI SATOSHI

SACHISHIMA KAZUO

(30)Priority

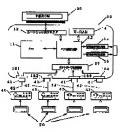
Priority number: 07288006 Priority date: 09.10.1995 Priority country: JP

# (54) GAME MACHINE AND GAME MACHINE SYSTEM USING THE SAME

# (57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To reduce the processing amount of CPU and to reduce the number of pins of connector for connecting a controller to a game machine.

SOLUTION: This game machine 10 for performing image processing based on manipulator data while being operated by an operator and connected with plural manipulators 40 for modulating and outputting the manipulator data expressing the manipulating states of manipulator by receiving instruction data is provided with a central processing means 11, storage means 14 for action, receiving means, temporary storage means, data processing means and a transmitting means.



# (19)日本国特許庁 (JP)

# (12) 公開特許公報(A)

# (II)特許出願公開番号 特開平9-164273

(43)公開日 平成9年(1997)6月24日

(51) Int.Cl.6		鐵別記号	庁内整理番号	FΙ			技術表示箇所
A63F	9/22			A 6 3 F	9/22	Н	
# G09G	5/00	510	9377-5H	G 0 9 G	5/00	5 1 0 Z	
			9377-5H			510H	

## 審査請求 未請求 請求項の数7 FD (全 21 頁)

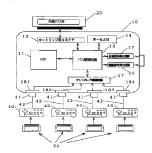
		131 333 41-11-		,-
(21)出職番号	特顯平7-328044	(71)出順人	000233778	
			任天堂株式会社	
(22)出顧日	平成7年(1995)11月22日		京都府京都市東山区福稲上高松町	0番地
		(72)発明者	西海 聡	
(31)優先権主張番号	特膜平7-288006		京都市東山区福稲上高松町60番地	任天堂
(32)優先日	平7(1996)10月9日		株式会社内	
(33)優先権主張国	日本 (JP)	(72)発明者	幸嶋 一維	
			京都市東山区福稲上高松町60番地	任天堂
			株式会社内	

## (54) 【発明の名称】 ゲーム機およびそれを用いたゲーム機システム

## (57)【要約】

【課題】CPUの処理量の減少させ、コントローラとゲーム機とを接続するためのコネクタのピン数を減少させ
ス

【解決手段】操作者によって操作され、かつ命令データ を受信することによって操作器(40)の操作が感を表 かす操作器データを変調して出りする複数の操作器と接 総され、該操作器データに振うき画像処理を行うゲーム 機(10)において、中央処理手段(11)。動作記憶千段 (174)、受信于段(173)、一時記憶千段 (174)、データ処理手段(171)および送信手段 (172)を構える。



# 【特許請求の範囲】

【蕭求項1】操作者によって操作され、かつ命令データ を受信することによって操作器の操作状態を表わす操作 器データを受調して出力する複数の操作器と接続され、 該操作器データに基づき画像処理を行うゲーム機におい て、

所定のプログラムに基づいて画像処理のために動作する 中央処理手段、

前記中央処理手段によってアクセスされ、中央処理手段 がゲームを進行させるために必要なデータおよび前記操 10 作器からのデータを記憶可能な動作用記憶手段、

作器からのデータを記憶可能な助作用記憶手段、 前記操作器から操作器データを受信し、復調する受信手段、

操作器データを一時記憶する一時記憶手段、

前記中央処理手段の命令に従って所定のデータ処理を行 うデータ処理手段、および前記データ処理手段から出力 されたデータを変調して前記操作器に送信する送信手 段、を備え、

前記中央処理手段は、操作器データを読み出すための命 令データを出力し、

前記データ処理手段は、前記中央処理手段から出力され た命令データを前記送信手段に出力し、前記受信手段に よって受信された操作器データを前記一時記憶手段に記 億させ、所定のタイミングで前記動作用記憶手段に転送 すことを特徴とするゲーム機。

【請求項2】前記中央処理手段は、アドレスを指定する ことによって、前記動作用記憶手段の特定のアドレスか ら特定の操作器データを読み出すことを特徴とする請求 項1に記載のゲーム機。

【請求項3】操作者によって操作される複数の操作器と 30 該操作器からの操作器データに基づき画像処理を行うゲーム機とによって構成されるゲーム機システムにおい て、

#### 前記ゲーム機は、

所定のプログラムに基づいて画像処理のために動作する 中央処理手段。

前記中央処理手段によってアクセスされ、中央処理手段 がゲームを進行させるために必要なデータおよび前記操 作器からのデータを記憶可能な動作用記憶手段、

前記操作器から操作器データを復調して、受信する第1 40 る請求項4記載のゲーム機システム。 の受信手段、 【請求項6】前記第1のデータ処理3

命令データおよび操作器データを一時記憶する一時記憶 手段.

手段、 前記中央処理手段の命令に従って所定のデータ処理を行

前記第1のデータ処理手段から出力されたデータを変調 して前記操作器に送信する第1の送信手段、およびゲー ム機と前記操作器とを接続するための接続手段、

前記操作嬰母

う第1のデータ処理手段。

前記第1の送信手段からのデータを復調して、受信する 50

第2の受信手段、

操作者によって操作されるスイッチ手段、

前記スイッチ手段の操作状況に関する操作器データを出 力する第2のデータ処理手段、および前記第2のデータ 処理手段から出力された操作器データを変調して前記ゲ 一ム機に変調して、送信する送信手段を備え、

前記操作器が前記接続手段に接続されることにより、前 記操作器と前記第1のデータ処理手段とが電気的に接続 され

前記中央処理手段は、操作器データを読み出すための命 令データを出力し、

前記第1のデータ処理手段は、前記中央処理手段から出 力された命令データを前記第1の送信手段に出力し、前 起第1の受信手段によって愛信された操作器データを前 記一時記憶手段に記憶させ、所定のタイミングで前記動 作用記憶手段に転送することを特徴とするゲーム機シス テム。

## 【請求項4】前記操作器は、

さらに、前記第2のデータ処理手段に接続されアドレス 20 データを送受信するためのアドレスパス、

前記第2のデータ処理手段に接続されデータを送受信するためのデータバス、および前記アドレスバスおよび/ またはデータバスをアドレスバスおよび/またはデータ バスからのデータに応じて制御される外部電子回路を接 総するための接続手段を備え、

前記中央処理手段は、操作器データを読み出すための命 令データを出力し、

前記第1のデータ処理手段は、前記中央処理手段から出 力された命令データを前記第1の送信手段に出力し、

前記第2のデータ処理手段は、前記第1の送信手段から の命令データに基づき所定のアドレスデータおよび/ま たはデータを前記外部電子回路に出力し、外部電子回路 の動作結果を操作器データとして出力することを特徴と する請求項3に記載のゲーム機とステム。

【請求項5】前記接続手段には、データの読出・書込可能な外部記憶手段が接続され。

前記第2のデータ処理手段は、アドレスデータおよび/ またはデータを出力することにより、前記外部記憶手段 に対しデータの読出・書込が可能であることを特徴とす る請求項4記載のゲーム機ンステム。

【請求項6】前記第1のデータ処理手段は、複数の前記 操作器に備えられた、前記第2のデータ処理手段とデー タの送受信が可能であり。

少なくとも2つの操作器の前記接続手段に前記外部記憶 手段が備えられているとき、前記第1のデータ処理手段 は、特定の外部記憶手段のデータを受信し、そのデータ を該特定の外部記憶手段以外の外部記憶手段に転送可能 であることを特徴とする請求項5記載のゲーム機システィ

0 【請求項7】前記第1のデータ処理手段は、受信した前

記特定の外部記憶手段のデータを前記動作用記憶手段に 一時記憶した後、動作用記憶手段からデータを読み出 し、そのデータを該特定の外部記憶手段以外の外部記憶 手段に転送可能であることを特徴とする請求項6記載の ゲーム機システム。

## 【発明の詳細な説明】

# [0001]

【発卵の属する技術分野】この発明は操作装置を有する ゲーム機システムに関する。より特定的には、この発明 は、パーソナルコンピュータやビデオゲーム装置等のゲ 10 一ム機なよびゲーム機に対してあらゆるデータを送受信 する操作装置(コントローラ)によりなるゲーム機シス テムに関する。

## [0002]

【従来の技術】図1は、従来のゲーム機(例えば、電子ゲー人装置)とコントローラの接続図である。CPU8 (中央処理を関し、カワックに同財して、ROM8 2 (熱性専用メモリ)に記憶されているプログラムデータに基づき、W-RAM8 3からデータを活み出したり、PPU8 4 20 (順後処理装置)にデータを没信して、V-RAM8 5 の画像ゲータにようをPPU8 は、カロック信号をコントローラ9 0 4 または9 0 日とは、カロック信号をコントローラ9 0 4 または9 0 日とれたデータに応じて面像信号が変化する。アリ8 1は、このコントローラ9 0 4 または 5 の目から入力されたデータに応じて面像信号が変化する。FPU8 1は、このコントローラ9 0 4 または 5 の目から入力されたデータに応じて面像信号が変化する。FPU8 1は、このコントローラ9 0 4 または 5 の目から入力されたデータに応じて面像信号が変化する。テンドローラ8 4 にデータを出力する。

【0003】上述の構成により明らかに、ゲーム機とコ ントローラ90Aおよび90Bとは、コントローラ90 30 Aおよび90Bから操作器データを受信するためのデー タ線とコントローラからのデータ送信タイミングとCP U81の動作タイミングを同期させるためのクロック信 号をコントローラ90 A および90 B に送信するための クロック信号線によって接続されている。そして、デー タ線は、インターフェース (図示せず) を介して直接 (C PU81に接続されていた。換言すれば、従来のゲーム 機システムは、コントローラ90Aおよび90Bのデー タを本来の画像処理を行っている C P U 8 1 がクロック に基づいたタイミングで直接読んでいた。従って、CP 40 U81は、コントローラ90Aおよび90Bからの信号 を直接読むことになり、CPU81の処理量が増大して いた。また、CPUS1は、コントローラからの信号を クロックに同期して読むことになり、データ送受信のた めにデータ線の他にクロック線が必要となるため、ケー ブルとゲーム機を接続するためのコネクタのピン数が多 くなり製造コストが高くなる。また、従来のコントロー ラ90Aおよび90Bは、複数個のスイッチが備えてお り、各々のスイッチが押されたか否かのデータのみを本 体のゲーム機に送信しているに過ぎなかった。

## [0004]

【発明が解決しようとする課題】 従来は、コントローラ のデータ量の増加に伴って、CPUがコントローラのデータを読み込むために時間を費やさなければならなかっ た。そのため、CPUの処理電が増大していた。

【0005】また、従来は、コントローラとゲーム機と の接続は、データ線だけでなくクロック信号線も必要で あった。そのため、コントローラとゲーム機とを接続す るためのコネクタのビン数が多くなり、製造コストが高 かった。

【0006】さらに、従来のいずれのコントローラにおいても、各々のスイッチが押されたか否かのデータを送 慮するだけでなく、様々なデータを送受信可能となるように被選性に優れたコントローラは存在しなかった。そ のため、コントローラを発売後、様々に拡張して、多様な使用方法を実現することができなかった。

【0007】それゆえに、第1の発明の目的は、CPUの処理を軽減し、CPUに本来の画像処理に費やす時間を十分に確保できるゲーム機を提供することである。

【008】第2の発明の目的は、CPUの処理を軽減し、CPUの処理を軽減し、CPUに本来の原処理に費やす時間を十分に確保でき、コントローラとゲーム機とを接続するためのコネクタのピン数が減少し、製造コストを低くできるゲーム機ジステムを提供することである。また、コントローラを様々に拡張して、多様な使用が注実現することができるゲーム機ジステムを提供することである。

【課題を解決するための手段】第1の発明は、操作者に よって操作され、かつ命令データを受信することによっ て操作器(40)の操作状態を表わす操作器データを変 誰して出力する複数の操作器と接続され、該操作器デー タに基づき画像処理を行うゲーム機(10)において、 中央処理手段(11)、動作用記憶手段(14)、受信 手段(173),一時記憶手段(174),データ処理 手段(171) および送信手段(172) を備える。 【0010】中央処理手段は所定のプログラムに基づい て画像処理のために動作し、動作用記憶手段は中央処理 手段によってアクセスされ、中央処理手段がゲームを進 行させるために必要なデータおよび操作器からのデータ を記憶可能であり、受信于段は操作器から操作器データ を受信し、復調し、一時記憶手段は操作器データを一時 記憶し、データ処理手段は中央処理手段の命令に従って 所定のデータ処理を行い、送信手段はデータ処理手段か ら出力されたデータを変調して操作器に送信する。さら に、中央処理手段は、操作器データを読み出すための命 令データを出力し、データ処理手段は、中央処理手段か ら出力された命令データを送信手段に出力し、受信手段 によって受信された操作器データを一時記憶手段に記憶

させ、所定のタイミングで動作用記憶手段に転送すこと

50 を特徴とする。

【0011】第2の発明は、操作者によって操作される 複数の操作器と読練作器(40)からの操作器データに 基立き庸線処理を行うデーム機(10)とによって構成 されるゲーム機システムにおいて、ゲーム機は、中央処 埋手段(17)3)、一時記憶手段(174)、第10受信 手段(173)、一時記憶手段(174)、第10デー 夕処理年段(171)、第10送信手段(172) およ び接終行段(181~184)を備え、かつ操作器は、 第20受信手段(441)、スイッチ手段(45、40 3~407)、第2のデータ処理手段(442)および 10 送信手段(45)を備える。

【0012】中央処理手段は所定のプログラムに基づい て画像処理のために動作し、動作用記憶手段は中央処理 手段によってアクセスされ、中央処理手段がゲームを進 行させるために必要なデータおよび操作器からのデータ を記憶可能であり、第1の受信手段は操作器から操作器 データを復調して、受信し、一時記憶手段は命令データ および操作器データを一時記憶し、第1のデータ処理手 段は中央処理手段の命令に従って所定のデータ処理を行 い、第1の送信手段は第1のデータ処理手段から出力さ 20 れたデータを変調して操作器に送信し、接続手段はゲー △機と操作器とを接続し、第2の受信手段は第1の送信 手段からのデータを復調して、受信し、スイッチ手段は 操作者によって操作され、第2のデータ処理手段はスイ ッチ手段の操作状況に関する操作器データを出力し、送 信手段は第2のデータ処理手段から出力された操作器デ ータを変調してゲーム機に送信し、さらに、操作器が接 続手段に接続されることにより、操作器と第1のデータ 処理手段とが電気的に接続され、中央処理手段は、操作 器データを読み出すための命令データを出力し、第1の 30 データ処理手段は、中央処理手段から出力された命令デ ータを第1の送信手段に出力し、第1の受信手段によっ て受信された操作器データを一時記憶手段に記憶させ、 所定のタイミングで動作用記憶手段に転送すことを特徴 とする。

【0013】この発明の上述の目的, その他の目的, 特 徴および利点は、図面を参照して行う以下の実施の形態 の詳細な説明から一層明らかとなろう。

## [0014]

モリのメモリマップは、図4の外部メモリ領域に示すと わり、ゲーム機10が画像信号発生させるために必要な 雨像チータを記憶している画像データ開発01と、C PU11が所定の動作を行うために必要なプログラムデータを定憶しているプログラムデータ競奨202とから なる。

【0015】ゲーム機10の約前には、コントローラ40を接続するためのコントローラ用コネクタ181~184が設けられている。このコントローラ用コネクタ181~184にコントローラ40を接続することにより、ゲーム機10は、コントローラ40を収削に接続され、コントローラ40とのデータの送受信が可能とな

【0016】コントローラ40は、ゲーム機10に設けられたコントローラ用コネクタ181~184に接続するための接続用ジャック41とケーブル42で接続されている。コントローラ40は、両手または片手で撃握可能な形状であり、そのハウジングの外部には、押圧することによって電気的信号を発生する複数のボタンおよび重直に直立している機作部が突出している。

【0017】ゲーム機10およびコントローラ40のハウジング内部には、電気回路および機械的機構を有するが、詳細は、後ほど説明する。

【0018】図3の本解評制のゲーム機10の詳細なブロック図を参照する。ゲーム機10本体には、カートリッジ20、ディスプレイ30(テレビジョン交像機またはCRT等)およびコントローラ40が接続される。ゲーム機10の内部には、カートリッジ20に内破の外部メモリに予めストアされているプログラムに従ってゲームの進行を制御するためのCPU11が備えられている。このFU11は、図4に示すようなメモリ空間を有している。このメモリ空間は、カートリッジ20に内破の外部メモリのメモリ領域201および202とWーRAM14のメモリ領域141とを含む。そして、CPU1には、バス制御回路12地域201および202とWーRAM14のメモリ領域141とを含む。そして、CPU1には、バス制御回路12地域44でいる。

【0019】バス制御回路 12は、バラレル線であるパスにより、カートリッジ用コネクタ13、WーR A M 1 4、音楽信号発生回路 15、および画像信号発生回路 16に接続され、シリアル線により、コントローラ制御回路 11な民教されている。また、バス制御回路 12は、C P U 11からバスを介してパラレル信号で出力されたコマンドを入力し、パラレルーシリアル接続して、シリル信号でコマンドをコントローラ制御回路 17から人力したシリアル信号のデータをパラレル信号に変換し、バスに出力する。バスに出力さな。バスに出力されたデリアリル信号のデータをパラレル信号に変換し、バスに出力さたり、WーR A M 14 に記憶される等の所定の処理を施される。

0で処理されたデータを記憶するためのRAM等の読出 【0020】カートリッジ用コネクタ13には、カート・書込可能メモリが装着されている。また、この外部メ 50 リッジ20が接続され、カートリッジ20内の外部RO

6

10

Mおよび読出・書込メモリとパス制御回路12とがアド レスパスおよびデータパスで接続されデータの将受が可 能となっている。

【0021】W-RAM14は、CPU11で処理する ためのデータを一時記憶するためのメモリであって、バ ス制御回路12とアドレスバスおよびデータバスで接続 され、パス制御回路12を介してデータの請出・書込が 可能となっている。また、W-RAM14のメモリマッ プは、図4のW-RAM領域に示すとおり、コントロー ルパッドデータ領域141を含む。

【0022】音楽信号発生回路15は、バス制御回路1 2を介して、CPU11の命令に従って音楽信号を発生 する回路である。

【0023】画像信号発生回路16は、バス制御回路1 2を介して、CPU11の命令に従って画像信号を発生 する同路である。

【0024】コントローラ制御回路17は、バス制御回 路12およびコントローラ用コネクタ181~184に シリアル信号でデータを送受信できるように接続されて いる。コントローラ制御回路17の具体的な構造を図5 20 の内部ブロック図を参照して説明する。

【0025】データ転送制御回路171は、パラレルー シリアル変換回路とシリアルーパラレル変換回路とを含 み、シリアルーパラレル変換回路によって、バス制御回 路12からのシリアルデータを受信し、かつパラレルー シリアル変換回路によって、パス制御回路 1 2 ヘシリア ル信号でデータを送信できる。また、データ転送制御回 路171は、送信回路172、受信回路173およびR AM174にバスによって接続されている。そのため、 データ転送制御回路171は、RAM174に対してデ 30 ータをパラレルで送受信できる。従って、データ転送制 御回路171は、バス制御回路12からの命令に基づい て、RAM174のデータを読出してバス制御回路12 に送信したり、バス制御回路12から受信したデータを RAM174に書込んだりできる。

【0026】 送信回路172は、パスからのパラレル信 号をシリアル信号に変換してデータを送信する。信号線 CH1~CH4は、それぞれコントローラ用コネクタ1 81~184に接続され、それぞれに接続されたコント ローラ40にシリアル信号でデータを送信できる。

【0027】受信回路173は、コントローラ40から のシリアル信号を受信し、受信したデータをパラレル信 号としてパスに出力する。信号線CH1~CH4は、そ れぞれコントローラ用コネクタ181~184に接続さ れ、それぞれに接続されたコントローラ40からシリア ルデータを受信できる。

【0028】本発明によると、変復調方式の一例とし て、上記の送信回路172および受信回路173におい て、デューティーサイクル変復調を採用している。デュ

の期間とし。の期間とを変化させることによって"1" と"0"とを表す変復調方式である。このデューティー サイクル変復調を図6を用いて説明する。

【0029】まず、変調方法を説明すると、送信データ をシリアルで表し、送信すべきデータが"1"の場合、 1サイクルの時間Tの期間で、Hiの期間 t Hをしoの 期間 t Lより長くして信号を送信し、送信すべきデータ が"0"の場合、1サイクルの時間Tの期間で、Hiの 期間tHをLoの期間tLより短くして信号「ビット伝 送信号)を送信する。

【0030】次に、復調方法を説明すると、受信したシ リアル信号(ビット伝送信号)をサンプリングし、受信 信号がIIiかLoかを検出する。受信信号が、IIiから Loに変わったときからLoからHiに変わったときま での時間をtL、次にHiからLoに変わったときまで の時間をtHとし、1サイクルの時間T = tL + tHと する。そして、tLとtHとの関係がtL<tHのと き"1"とし、(L>(Hのとき"0"として認識する ことによりデータを受信する。このように、デューティ ーサイクル変調により、信号を変調することにより、ク ロックに同期させてデータを送る必要がなくなるため、 データ線1本で、データを送受信できる。なお、この実 施例では、デューティーサイクル変復調を用いたが、他 の変復調方式を用いてもよい。

【0031】RAM174は、データ転送制御回路17 1とバスで接続されており、データをパラレル信号で入 出力できる。次に、RAM174に記憶されているデー タを図7のメモリマップを用いて説明する。エリア17 41には、1チャンネル用のコマンドが記憶される。エ リア1742には、1チャンネル用の送信データおよび 受信データが記憶される。エリア 1 7 4 3 には、2 チャ ンネル用のコマンドが記憶される。エリア1744に は、2チャンネル用の送信データおよび受信データが記 憶される。エリア1745には、3チャンネル用のコマ ンドが記憶される。エリア1746には、3チャンネル 用の送信データおよび受信データが記憶される。エリア 1747には、4チャンネル用のコマンドが記憶され る。エリア1748には、4チャンネル用の送信データ および受信データが記憶される。

40 【0032】上述のようなプロック構成により、データ 転送制御回路171は、送信回路172から所定のコマ ンド(命令)を送信したり、受信回路173が受信した データをRAMI74に記憶したりすることができる。 【0033】コントローラ用コネクタ181~184 は、それぞれコントローラ制御回路17にシリアル線で 接続されており、かつコントローラ40の接続用ジャッ ク41と係合するように形成されている。また、コント ローラ用コネクタ181~184は、コントローラ40 の接続用ジャック41と接続したとき、コントローラ4 ーティーサイクル変復調は、一定時間間隔で信号のHi 50 0と電気的に接続され、データの授受ができるようにな

【0034】図8および図9は、コントローラ40の外 観料視図である。コントローラ40の上ハウジングは、 ジョイスティック45およびボタン403~405が設 けられた操作部分と3本のグリップ402L. 402C および402R部分からなる。コントローラ40の下ハ ウジングは、ボタン407が設けられた操作部分と3本 のグリップ402L、402Cおよび402R部分と拡 張装置を接続するための拡張装置装着部409部分とか らなる。また、コントローラ40の上ハウジングと下ハ 10 ウジングの境界部分には、ボタン406Lおよび406 Rが設けられている。さらに、上下のハウジング内に は、電子回路が内蔵されている。電子回路は、ケーブル 42および接続用ジャック41を介してゲーム機10に 電気的に接続される。ボタン403は、方向スイッチで あり、上ボタン、下ボタン、左ボタンおよび右ボタンか らなる。ボタン404は、ボタン404A、ボタン40 4B, #\$\text{#\$\text{\$\geq}\$\$\ 4\text{\$\geq}\$\$\ 4\text{\$\geq}\$\ 4\text{\$\geq}\$\$\ 4\text{\$\geq}\$\ 4\text{\$\geq}\$\$\ 4\text{\$\geq}\$\ 4\text{\$\geq}\$\ 4\text{\$\geq}\$ E. ボタン404Fからなり、例えばビデオゲームに用 いると、ミサイルの発射ボタンとして使用できる。ボタ 20 ン405は、スタートボタンであり、主に、所定のプロ グラムをスタートさせるときに用いる。ボタン406 は、ボタン4061およびボタン406Rからなる。ボ タン406 Lは、左手の人指し指で容易に操作できるよ うに設けられ、ボタン406 Rは、右手の人指し指で容 易に操作できるように設けられる。ボタン407は、操 作者が見えない下ハウジングに設けられる。また、グリ ップ402しは、左手で握れるように形成され、グリッ プ402 Rは、右手で握れるように形成されている。ダ リップ4020は、グリップ4021および/またはグ 30 リップ402Rを使用しないときに使用されるために設 けられる。拡張装置装着部409は、拡張装置をジョイ ボートコネクタ46に接続するための穴である。

【0035】次に、コントローラ40内のジョイスティ ック45の構造について図10を参照して説明する。ハ ウジングから突出している操作部材 4.5 1 の端部は、円 盤状になっており指を置いて操作し易い形状となってい る。操作部材451の円盤状の下部は、棒状であり、操 作されていないとき、垂直方向に直立している。また、 操作部材451には、支点部452が設けられている。 この支点部452は、操作部材451が平面視で全方向 に傾斜可能なように、コントローラ40のハウジングに 対して固定的に支持されている。X軸方向連動部材45 5は、X軸部456を中心に、操作部材451がX軸方 向に傾斜されることに連動して回動する。X軸部456 は、軸受(図示せず)に軸支されている。Y軸方向連動 部材465は、Y軸部466を中心に、操作部材451 がY軸方向に傾斜されることに連動して回動する。Y軸 部466は、軸受(図示せず)に軸支されている。ま た、操作部材451は、バネ等(図示せず)の復帰部材 50 されたデータを変換回路43に出力する。

によって通常直立するように力が加えられている。な お、操作部材 4 5 1、 支持部 4 5 2、 X 軸方向連動部材 455、X軸部456、Y軸方向連動部材465および Y軸部466に関しては、先行技術として、実開平2-68404号が挙げられる。

10

【0036】X軸部456には、X軸部456の回動に 広じて回動する円盤部材457が取り付けられている。 円盤部材457は、その側面に中心から一定間隔を保っ て円周に沿ってスリット458が多数設けられている。 このスリット458は、円盤都材457を貫通する穴で あって光を透過可能である。 円盤部材 4 5 7 の円周の周 辺の一部にフォトインタラブタ459がコントローラ4 0のハウジングに対して固定的に設けられ、このフォト インタラプタ459によって、スリット458を検出 し、検出信号を出力する。これにより、円盤部材 4 5 7 の回動状態を検出することができる。

【0037】なお、Y軸部466、円盤部材467およ びスリット468は、前述のX軸部456、円盤部材4 57およびスリット458と同様なので説明を省略す る。

【0038】また、上述の光による円盤部材457およ び467の同動を検出する技術は、本願出願人の出願で ある特願平6-114683号に詳細に記載している。 【0039】今回の実施例では、円盤部材457をX軸 方向連動部材 4 5 5 に直接取り付ける例を挙げたが、X 軸部456にギアを設け、円総部材457をギアによっ て回動させるようにしてもよい。その場合は、X軸部4 56の回動に比べて円盤部材457の回動が大きくなる ようにギア比を設定すると、操作者が操作部材 4 5 1 を 少し傾斜させただけで、円盤部材 4 5 7 を大きく回動さ せることができる。そのため、スリット458を多く検 出することができるので、より正確な操作部材451の 傾斜状態を検出可能である。

【0040】また、円盤部材457および467の回動 を検出する方法としてスリット458および468をフ オトインタラブタ459および469で輸出する例を挙 げたが、円盤部材457および467の回動を検出でき ればどの様な方法を用いてもよい。例えば、円盤部材 4 57および467に導電部材を複数設け、その導電部材 40 を電気的に検出することによって、円盤部材457およ び467の回動状態を輸出する方法を用いてもよい。 【0041】次に、コネクタ181に接続されるコント ローラ40を図11のコントローラ40の詳細なプロッ ク図を用いて説明する。但し、前記コントローラ用コネ クタ182~184に接続されるコントローラ40は、 コントローラ用コネクタ181に接続されているコント ローラ40と同じものであるため、説明は省略する。 【0042】接続用ジャック41は、コントローラ用コ ネクタ181~184と接続し、ゲーム機10から送信

【0043】変換回路43は、ゲーム機10のコントロ ーラ制御回路17のデータをシリアル信号でケーブル4 2を介して送受信する。具体的に述べると、変換回路4 3は、コントローラ制御回路17から受信したシリアル データをコントローラ同路44内の受信同路441へシ リアル信号で送信する。かつ、コントローラ回路 4 4 内 の送信回路445からのシリアル信号を受信し、シリア ル信号として、ケーブル42を介してコントローラ制御 回路17へ出力する。

【0044】 送信回路445は、制御回路442から出 10 力されたパラレル信号をシリアル信号に変換して変換回 路43へ出力する。このとき、デューティーサイクル変 調を行う。

【0045】受信回路441は、変換回路43から出力 されたシリアル信号をパラレル信号に変換して制御回路 442に出力する。このとき、デューティーサイクル復 調を行う。

【0046】制御回路442は、送信回路445、受信 回路 4 4 1. ジョイボート制御回路 4 4 6. スイッチ信 号検出回路443、およびカウンタ444が接続されて 20 いる。制御回路442は、受信回路441からのパラレ ル信号が入力されることにより、ゲーム機10から出力 されたデータを受け取る。制御回路442は、その受信 したデータをもとに所定の動作を行う。制御回路442 は、スイッチ信号検出回路443にスイッチ信号を検出 するように指示し、スイッチ信号検出回路443からど のボタンが押されているかを表わすデータを受け取る。 また、制御回路442は、カウンタ444にデータの出 力を指示し、Xカウンタ444XおよびYカウンタ44 4 Y のデータを受け取る。制御回路 4 4 2 は、ジョイボ 30 ート制御同路446とアドレスパスおよびデータパスで 接続されており、ジョイボート制御回路446に命令デ ータを出力することにより拡張装置50を制御すること ができ、拡張装置50から出力されたデータを受け取る ことができる。

【0047】スイッチ信号検出回路443は、ボタン4 03~407のスイッチ信号を入力し、所定の複数のボ タンが同時に押されたことを検出し、リセット信号をリ セット回路448に送信する。また、スイッチ信号検出 回路443は、スイッチ信号を制御回路442へ出力す 40 3.

【0048】カウンタ回路444は、2つのカウンタを 含む。一方は、Xカウンタ444Xであり、ジョイステ ック45内のX軸用フォトインタラプタ469から出力 される輸出信号 (パルス信号) を計数 (カウント) する ものである。これによって、操作部材 4 5 1 が X 軸方向 にどれだけ傾いたかを検出することができる。他方は、 Yカウンタ444Yであり、ジョイスティック45内の Y軸田フォトインタラブタ459から出力されるパルス 信号をカウントするものである。これによって、操作部 50 説明する。図12の拡張装置60の例は、液晶表示装置

がY軸方向にどれだけ傾いたかを検出することができ る。カウンタ回路444は、これらXカウンタ444X およびYカウンタ444Yによって計数された計数値を 制御回路442の指示に従って、制御回路442へ出力 する。

【0049】ジョイボート制御回路446は、制御回路 442およびジョイポートコネクタ46を介して拡張装 置50にアドレスパスおよびデータパスで接続されてい る。これによって、制御回路442と拡張装置50とが アドレスパスおよびデータパスで接続されることにな り、ゲーム機10のメインCPU11の命令に従って拡 張装置50を制御可能となる。

【0050】ボタン403~407は、コントローラ4 0の外部に突出したキートップを使用者が押圧すること により、電気的信号を発生するものである。この実施例 では、キーが押されたとき、電圧がハイからローに変わ る。この電圧の変化は、スイッチ信号輸出回路443に

よって検出される。 【0051】図12を用いて、コントローラ10のデー タを説明する。コントローラ10で発生するデータは、 4 バイトであり、B、A、G、START、上、下、 左、右、ISRST、0 (本願実施例では使用しな い。), L, R, E, D, C, F, X座標およびY座標 からなり、それぞれのビットは、0か1で表される。B は、ボタン404Bに対応しており、ボタン404Bが 操作者によって押されたとき1になり、押されていない とき0になる。同様に、Aはボタン404A、Gはボタ ン407、STARTはボタン405、上と下と左と右 とはボタン403、Lはボタン4061、Rはボタン4 06R, Eはボタン404E, Dはボタン404D, C はボタン404C、Fはボタン404Fに対応する。J SRSTは、ボタン405とボタン406Lとボタン4 0.6 Rとが操作者によって同時に押されたとき 1 にな り、押されていないとき0になる。X 座標およびY 座標 は、それぞれXカウンタ444XおよびYカウンタ44 4 Yの計数値のデータである。

【0052】次に、拡張装置50について説明する。図 11の拡張装置50の例は、パックアップメモリカード 50である。このバックアップメモリカード50には、 アドレスを指定することにより所望のアドレスにデータ を書込・読出可能な R A M 5 1 とその R A M 5 1 のデー タを保存するために必要なパックアップ電源を供給する ための雷池52が内蔵されている。そして、このバック アップメモリカード50をコントローラ40のジョイボ ートコネクタ46に接続することにより、RAM51 は、ジョイポート制御回路446と電気的に接続される ため、データの送受信が可能になる。このデータの送受 信については、後ほど詳しく説明する。

【0053】また、拡張装置50の他の実施例について

である。この拡張装置(液晶表示装置)60には、液晶 表示ディスプレイ(LCD)62および液晶表示ディス プレイ制御回路(LCDコントローラー)61が含まれ Z.,

【0054】 この液晶表示装置60をコントローラ40 のジョイポートコネクタ46に接続することにより、液 品表示ディスプレイ制御回路61は、ジョイポート制御 回路446と電気的に接続され、データの送受信が可能 になる。液晶表示ディスプレイ制御回路61は、ジョイ ポート制御回路446から出力されるデータに基づき液 10 晶表示ディスプレイ62に画像信号を出力する。液晶表 示ディスプレイ62は、液晶表示ディスプレイ制御回路 61から出力された画像信号に基づき画像を表示する。 【0055】本願の実施例では、拡張装置の例として、 パックアップメモリカード50と液晶表示装置60とを 示したが、本願発明は、この実施例に限定されるのでは なく、データを送信および/または受信して動作するも のであるならどの様な装置でも適用可能である。

【0056】次にゲーム機10とコントローラ40との データの送受信に関する動作説明をする。

【0057】まず、図14のゲーム機10のCPU11 のフローチャートを参照してゲーム処理に関する説明を 行う。ステップ111で、CPU11は、図4のプログ ラムデータ領域202に記憶されている初期値(図示せ ず)に基づき、初期設定を行う。次に、ステップ112 で、СРИ11は、プログラムデータ領域202に記憶 されているコントロールパッドデータ要求コマンドをバ ス制御回路12に出力する。次に、ステップ113で、 CPU11は、図4のプログラムデータ領域202に記 憶されているプログラムおよび画像データ領域201に 30 4に記憶させる。 基づき所定の画像処理を行う。また、CPU11がステ ップ113を実行しているときに、パス制御回路12 は、ステップ121~124を実行している。次に、ス テップ114で、CPU11は、図4のコントロールパ ッドデータ領域141に記憶されているコントロールパ ッドデータに基づき画像データを出力する。ステップ1 14を終了した後は、CPU11は、ステップ112~ ステップ114を繰り返し実行する。

【0058】パス制御回路12の動作を図15を用いて 説明する。ステップ121で、パス制御回路12は、C 40 AMに記憶する。 PU11がコントロールパッドデータ要求コマンド(コ ントローラ40のスイッチデータまたは拡張装置50の データ等の要求命令)を出力したか否かを判断する。コ ントロールパッドデータ要求コマンドが出力されていな ければ、出力されるまで待機する。コントロールパッド データ要求コマンドが出力されていれば、ステップ12 2に移る。ステップ122で、バス制御回路12は、コ ントローラ制御回路17にコントローラ40のデータを 読み込むためのコマンド(後に示すコマンド1またはコ

14 ス制御回路12は、コントローラ制御回路17がコント ローラ40からデータを受信してRAM174に記憶し たか否かを判断する。バス制御回路12は、コントロー ラ制御回路17がコントローラ40からデータを受信し てRAM174に記憶していなければ、ステップ123 で待機し、コントローラ制御回路17がコントローラ4 0からデータを受信してRAM174に記憶していれ、 ば、ステップ124に移る、ステップ124で、バス制 御回路12は、コントローラ制御回路17のRAM17 4 に記憶されているコントローラ40のデータをW-R A M 1 4 へ転送する。パス制御回路 1 2 は、W - R A M 14へのデータ転送が終わるとステップ121に戻り、 ステップ121~ステップ124の動作を繰り返す。 【0059】なお、図14および図15のフローチャー トでは、パス制御回路12がRAM174からW-RA M14ヘデータを転送した後、CPU11がW-RAM 1.4 に記憶されたデータを処理する例を示したが、CP U11がパス制御回路12を介して直接RAM174の データを処理してもよい。

20 【0060】次に、図16のコントローラ制御回路17 の動作フローチャートを参照して、データ転送に関する 動作説明を行う。ステップ171で、バス制御回路12 からの書き込み待ちが有るか否かを判断する。バス制御 回路12からの書き込み待ちがなければ、データ転送制 御回路171は、バス制御回路12からの書き込み待ち が有るまで待機する。パス制御回路12からの書き込み 待ちが有れば、次のステップ172に移る。ステップ1 72で、データ転送制御回路171は、1~4チャンネ ルに対するコマンドおよび/またはデータをRAM17

【0061】ステップ173で1チャンネル目のコマン ドおよび/またはデータをコネクタ181に接続されて いるコントローラ40に送信する。コントローラ40の 制御回路442は、このコマンドおよび/またはデータ に基づいて所定の動作を行い、ゲーム機10に送信すべ きデータを出力する。このデータの内容は、後の制御回 路442の動作説明で詳しく説明する。次に、ステップ 174で、データ転送制御回路171は、この制御回路 4 4 2 から出力されたデータを受信し、そのデータをR

【0062】ステップ175で2チャンネル目のコマン ドおよび/またはデータをコネクタ182に接続されて いるコントローラ40に送信する。コントローラ40の 制御回路442は、このコマンドおよび/またはデータ に基づいて所定の動作を行い、ゲーム機10に送信すべ きデータを出力する。次のステップ176は、ステップ 174と同様である。

【0063】ステップ177で3チャンネル目のコマン ドおよび/またけデータをコネクタ183に接続されて マンド2等)を出力する。次に、ステップ123で、バ 50 いるコントローラ40に送信する。コントローラ40の

制御回路442は、このコマンドおよび/またはデータ に基づいて所定の動作を行い、ゲーム機10に送信すべ きデータを出力する。次のステップ178は、ステップ 174と同様である。

【0064】ステップ179で4チャンネル目のコマン ドおよび/またはデータをコネクタ184に接続されて いるコントローラ40に送信する。コントローラ40の 制御回路442は、このコマンドおよび/またはデータ に基づいて所定の動作を行い、ゲーム機10に送信すべ きデータを出力する。次のステップ180は、ステップ 10 174と同様である。

【0065】ステップ181で、データ転送制御回路1 71は、ステップ174、176、178および180 で受信したデータをまとめて、バス制御回路12へ転送 する。

【0066】次に、図17のコントローラ40内のコン トローラ同路44の動作フローチャートを示す。まず、 ステップ402では、コマンドがゲーム機10から制御 同路442に入力されているか否かを判断する。 コマン ドが入力されていなければ、制御回路442は、コマン 20 ドが入力されるまで待機する。コマンドが入力されてい れば次のステップに移る。ステップ404では、コマン ドが入力されると、制御回路442に入力されたコマン ドがステータス要求コマンド(コマンド0)であるか否 かを判断する。コマンド0でなかった場合は、ステップ 408に移る。コマンド0であった場合は、ステップ4 06に移り、ステータス送出処理を行う。 具体的には、 CPU11がコマンド0を出力した場合のゲーム機10 とコントローラ40との送受信データを詳細に表した図 18を参照して説明する。

【0067】コントローラ40の制御回路442は、1 パイト(8ビット)で構成されるコマンド0のデータを 受信すると、TYPE L(1パイト), TYPE H (1パイト)およびステータスを送信する。TYPE LおよびTYPE Hは、ジョイポートコネクタ46に 接続されている機器がどんな機能を持っているかを示す ためのものであり、拡張装置50に記録されているデー タである。これによって、ゲーム機10は、コントロー ラ40にどの様な拡張装置50が接続されているかを認 識することが可能である。ステータスは、ジョイポート 40 に拡張装置50が接続されているか否か、およびリセッ ト後に拡張装置50が接続されたか否かを示すデータで ある。

【0068】ステップ408では、人力されたコマンド がパッドデータ要求コマンド(コマンド1)であるか否 かを判断する。コマンド1でなかった場合は、ステップ 412に移る。コマンド1であった場合は、ステップ4 10に移り、パッドデータ送出処理を行う。具体的に は、CPU11がコマンド1を出力した場合のゲーム機 た図19を参昭1.7説明する。

【0069】コントローラ40の制御回路442は、1 パイト(8ビット)で構成されるコマンド1のデータを 受信すると、B. A. G. START, 上, 下, 左, L. R. E. D. C. Fの14個のスイッチのデー タ(16ピット)とJSRST(1ピット)とカウンタ 4 4 4 X およびカウンタ4 4 4 Y のデータ(16ビッ ト)を送信する。これらのデータをゲーム機10に送信 することによって、操作者がどのようにコントローラ4 0を操作したかをゲーム機10に認識させることができ

【0070】ステップ412では、入力されたコマンド が拡張コネクタ書き出し要求コマンド(コマンド2)で あるか否かを判断する。 コマンド2 でなかった場合は、 ステップ416に移る。コマンド2であった場合は、ス テップ414に移り、拡張コネクタ書き出し処理を行 う。具体的には、CPU11がコマンド2を出力した場 合のゲーム機10とコントローラ40との送受信データ を詳細に表した図20を参照して説明する。

【0071】コントローラ40の制御回路442は、1 バイト(8ビット)で構成されるコマンド2のデータ、 アドレスの上位ビットを示すアドレスH(8ビット). アドレスの下位ビット (3ビット) を表わすアトレス L および送受信のアトレスデータエラーをチェックするた めのアドレスCRC (5ビット) を受信すると、受信し たアドレスデータに基づいて、拡張装置50に記憶され ているデータ(32パイト)およびデータエラーをチェ ックするための(RC(8ピット)を送信する。このよ うに、拡張装置50とゲーム機10とが接続されること 30 により、ゲーム機10が拡張装置50からのデータを処 理することができる。

【0072】ステップ416では、入力されたコマンド が拡張コネクタ読み込み要求コマンド(コマンド3)で あるか否かを判断する。コマンド3でなかった場合は、 ステップ420に移る。コマンド3であった場合は、ス テップ418に移り、拡張コネクタ読み込み処理を行 う。具体的には、CPU11がコマンド3を出力した場 合のゲーム機10とコントローラ40との送受信データ を詳細に表した図21を参照して説明する。

【0073】コントローラ40の制御同路442は、1 バイト(8ビット)で構成されるコマンド3のデータ、 アドレスの上位ピットを示すアドレスH (8ビット), アドレスの下位ビット (3ビット) を表わすアドレス L. 送受信のアドレスデータエラーをチェックするため のアドレスCRC (5ビット) および拡張装置50に送 るべきデータ(32パイト)を受信すると、受信したデ ータに対してエラーをチェックするためのCRC(8ビ ット)を送信する。このように、拡張装置50とゲーム 機10とが接続されることにより、ゲーム機10が拡張 10とコントローラ40との送受信データを詳細に表し 50 装置50を制御可能となる。また、このように、拡張装

置50とゲー人機10とが接続されることにより コン トローラ40の機能を飛躍的に向上させることができ

【0074】特に、拡張装置としてRAM51を用いた とき、このRAM51は、ゲーム実行中にW-RAM1 4上で扱われるゲームデータを記憶するために用いられ る。RAM51にゲームデータを記憶させるには、CP U11が、コントローラ制御回路17にコマンド3を出 力し、コントローラ制御回路17がW-RAM14のゲ ームデータをRAM51に転送すればよい。ゲームデー 10 タとは、例えば、囲碁、将棋およびパズル等の対戦ゲー ムの対戦記録、レースゲームで自分のマシンを事前に手 ューニングして作成したチューニングデータ(エンジン の種類、ボディーの種類等)、または、野球ゲームで、 自分のチームを強くして作成したチームデータ(ビッチ ャーの投球速度および変化球の種類、野手の守備力およ び攻撃力等)等である。また、このゲームデータは、操 作者によって異なるものであるので、操作者が操作して いる夫々のコントローラ40に接続されているRAM5 1毎に異なるものである。そのため、操作者は、ゲーム 20 データによって、他の操作者のゲームデータをコピーし たいと考える。この場合のゲームデータのコピー動作を 以下に示す。

【0075】コントローラ制御回路17が、接続用ジャ ック41をコントローラ用コネクタ181に接続してい るコントローラ40(以下、コントローラA)のジョイ ポートコネクタ46に接続されている拡張装置50内の RAM51に記憶されているデータを接続用ジャック4 1をコントローラ用コネクタ182に接続しているコン トローラ40(以下、コントローラB)のジョイポート 30 コネクタ46に接続されている拡張装置50内のRAM 51に転送する動作を図23のフローチャートを用いて 説明する。

【0076】まず、操作者がコントローラ40を操作し てバックアップの開始を決定するか、またはプログラム によってコピーの開始を決定されると、ステップ191 で、データ転送制御回路171は、コントローラAにコ マンド2を送信する。コントローラAは、コマンド2に 応じた所定の動作を行い、RAM51に記憶されている プ193で、データ転送制御回路171は、コントロー ラAから受信したデータをRAM174に記憶する。ス テップ194で、データ転送制御回路171は、RAM 174に記憶されたデータをW-RAM14に転送す る。コントローラAに接続されているRAM51とコン トローラBに接続されているRAM51とでデータのフ オーマットが異なるときは、W-RAMI4に記憶され ているデータをCPU11によって変更する。ステップ 195で、データ転送制御回路171は、W-RAM1

ステップ197で、データ転送制御回路171は、コン トローラBにコマンド3を送信する。ステップ196 で、データ転送制御回路171は、コントローラBにR AM174に記憶されているデータをコントローラBに 送信する。ステップ198で、コントローラAからコン トローラBに転送すべきデータを全て転送完了したか否 かを判定する。転送完了した場合は、パックアップ動作 を終了する。転送完了していない場合は、ステップ19 1~ステップ198を再度実行する。以上ステップ19 1~ステップ198を実行することによって、コントロ ーラAに接続された拡張装置50のRAM51に記憶さ れたデータをコントローラBに接続された拡張装置50 のRAM51に記憶させることが可能となる。

18

【0077】これによって、対戦相手の対戦記録を分析 して、今後の対戦の参考にしたり、レースゲームや野球 ゲームを一人で遊ぶときでも、相手のマシンのチューニ ングデータや野球のチームデータを用いることにより、 相手のマシンや野球チームと対戦することができる。

【0078】ステップ420では、入力されたコマンド がリセットコマンド (コマンド255) であるか否かを 判断する。コマンド255でなかった場合は、ステップ 402に移る。コマンド255であった場合は、ステッ プ422に移り、ジョイスティックカウンタリセット処 理を行う。具体的には、CPU11がコマンド255を 出力した場合のゲーム機10とコントローラ40との送 受信データを詳細に表した図22を参照して説明する。 【0079】コントローラ40の制御回路442は、1 バイト(8ビット)で構成されるコマンド255のデー タを受信すると、リセット信号を出力し、Xカウンタ4 44 X および Y カウンタ444 Y をリセットし、前述の TYPE L (1パイト), TYPE H (1パイト) およびステータスを送信する。

【0080】上述した、ジョイスティック45のリセッ トに関する詳細な説明をする。ジョイスティック45の 原点を決定するリセットの方法は、ボタンの操作による リセット、電源の()N-()ドドによるリセットおよびゲ 一厶機10によるリセットの3つの方法がある。

【0081】1. ボタンの操作によるリセット

図24のフローチャートを参照して、ジョイスティック データをデータ転送制御回路171に送信する。ステッ 40 45の傾斜状態のデータを記憶しているカウンタ444 のリセットについて説明する。まず、ステップ432 で、スイッチ信号検出回路443が、ボタン406L、 ボタン406 Rおよびボタン405が同時に押されたか 否かを検出する。そして、3つのボタンが押されていな いときは、引き続きスイッチ信号の検出を続行する。ま た、3つのボタンが押された場合は、リセット信号を出 力する。

【0082】このリセット信号が出力されたことによっ て、ステップ434で、Xカウンタ444XおよびYカ 4に記憶されているデータをRAM174に転送する。 50 ウンタ444Yの計数値がリセットされる。したがっ

て、ボタン406L、ボタン406Rおよびボタン40 5が同時に押される毎に、ジョイステッィクの原点が決 定される。

【0083】この実施値では、使用者が採収ン406 L. ボタン406 Rおよびボタン40503つを同時に 押したとき、スイッチ信号検証回路443が1セット信 号を発生する側を示したが、特にこの3つのボタンでな くともよい。例えば、使用者が押すボタンは、3つに限 定されるものではなく2つでも4つでもよい。また,り セットのためのボタンは、上述の3つのボタンでなくと も、その他に設けられたボタンのうちどのボタンを設定 してもよい。

【0084】2、電源ののN-OFFによるリセット 図25のプローチャーた参照して、その他のカウンタ 444のリセットについて説明する。まず、コントローラ40がゲーム機10の電源スイッチをONするか、コントローラ40がゲーム機10に接続されている場合は、使用者がントローラ40の接続用ジャックをゲーム機10のコントローラ410に使用を184に売込むでとにより、コントローラ40に開発は始守ることに応じて、パワーオンリセット回腎447がリセット信号を出力する。このリセット信号が出力されたことによって、スパフ・オンリセット回腎が出力されたことによって、スパウンタ444×3よびソカウンタ444の計数値がリセットされる。したがって、電源がコントローラ40に供給される時に、ジョイステッィクの風点が床空される。

【0085】3. ゲーム機10によるリセット 前述の图17のステップ420およびステップ4220 リセットがある。このリセットによって、ゲーム機1030 の処理状況に応じて、プログラムで自由にジョイスティ ック45の處点を決定可能である。

【0086】以上の方法でXカウンタ444XおよびY カウンタ444Yをリセットすることができる。操作部 材451が中立しているとき《使用者に操作されていな いとき》にリセット信号が出力されることにより、Xカ ウンタ444Xおよびソカウンタ444Yに間違った計 数値が記憶されたままで、ゲーム機10に間違った計数 値を送信することを防止できる。

[0087] 次に、コントローラ40によって両面を変 は、操作部材45 に物理的な解剤量を整膜で表したものである。具体的に設備されるが一ム機10は、 のである。具体的に説明すると、中心に描かれている丸 が報作部材45 10位置を表し、この図では、操作者が 操作しない状態(操作部材45 1がハウジングに対して、垂直直直立した状態)を表している。もし、操作者 から見て、操作部材45 1を加入に解除させたきは、 力が昇軸に対して十方向に移動し、操作部材45 1を後 方に解除させたときは、丸が Y軸に対して一方向に移動・ である。また、操作者から見て、操作部材45 1を後 方に解除させたとさは、丸が Y軸に対して一方向に移動・ がなると発生を含むしているとしている。した、使能を がなると対し、破験の関準35 に関すると対し、 の関するの保護の影響35を脅止し続けるのでは、 がなると対し、破験の関準35 に関するとのとしてい最に表す。 が一ムを解するものとしても関するとのでは、 ゲームを解しなもしても関するといるといる。 がなるといるといる場合にあると対し、 の関するの関準35 に関するとのといる場合であり、かつ発し、 ゲームを解してものとしても関するといるといる。

傾斜させたときは、丸がX軸に対して+方向に移動し、 操作部材451を左方に傾斜させたときは、丸がX軸に 対して一方向に移動する。

20

【0088】図26の右図は、実施例の一例として、操 作部材451を前後左右に傾斜させることにより、照準 35を上下左右に動かし、敵34に照準を合わせるゲー ムの表示画面を示している。雲31、山32および建物 33は、スクロール等で変化する背景画像であり、敵3 4 は画面上を自由に動き回るオブジェクトである。例え ば、図に示すように敵34が画面の右上に現れていると き、操作者は、操作部材 4 5 1 を右に傾け、かつ前方に 傾ける。すると、コントローラ40内にあるXカウンタ 4 4 4 Xが加算され計数値が大きくなり、かつ Y カウン タ444Yが加算され計数値が大きくなる。この計数値 のデータは、ゲーム機10に送信される。ゲーム機10 は、この加算値のデータを用いて、照準35の表示位置 を変化させる。その結果、照準35と敵34とが重なり 合うようになる。そして、重なったとき、ボタン404 A等のボタンを押すと、このスイッチデータも前述の加 算値のデータと同様にゲーム機10に送信される。その 結果、ゲーム機10は、ミサイル(図示せず)等を画面 に表示し、敵34に当たるように表示するための画像信 号を発生する。

【0089】次に、操作部材451を中心部よりずらし て (傾斜して) リセットした場合の例を図27を用いて 説明する。図27の左図の実線の丸で示した座標位置で Xカウンタ444XおよびYカウンタ444Yをリセッ トしたとき、操作者が操作部材451から手を放すと、 操作部材451は、座標の中心位置(破線の丸で示した 位置) に復帰する。このときの画像表示の変化を図27 の右図を用いて説明する。まず、Xカウンタ444Xお よびYカウンタ444Yをリセットしたときは、図26 の右図と同じように、照準35が実線の丸の位置に表示 されている。なぜなら、Xカウンタ444XおよびYカ ウンタ444Yの計数値が0であるので、初期値と同じ 計数値であるからである。次に、操作者が操作部材 4.5 1から手を放し、操作部材451が座標の中心位置に復 帰したとき、コントローラ40内にあるXカウンタ44 4 X が加算され計数値が大きくなり、かつY カウンタ 4 4 4 Y が減算され計数値が小さくなる。この計数値のデ - タは、ゲーム機10に送信される。ゲーム機10は、 この加算値のデータを用いて、照準35の表示位置を変 化させる。(破線の照準35の位置に変化させる。) 【0090】 このようなリセットをとの様なときに行う のかを説明する。例えば、操作者が敵34の出現する位 置を図27の右図の破線の照準35の位置であると予想 したとする。その場合、敵34が出現した瞬間に破線の 照準35の位置に照準35を合わせたいと考える。しか し、破線の照準35に照準35を静止し続けるのでは、

の場所から敵34が出現したとき対応できない可能性が ある、そのため、敵34が出現した瞬間に破線の照準3 5の位置に照準35を合わせ、かつ自由に他の場所に照 準35を移動させるようにするために上述のリセット機 能を用いる。操作者の動作を具体的に説明すると、まず 操作者は、実線の照準35を基準に、敵34が現れると 予規した位置(破線の順進35の位置)と対象の位置に 照準35が表示されるように操作部材451を傾斜させ る。そのとき、操作部材451の物理的座標は、図27 の左図の実線の丸の位置になる。このとき、操作者は、 ポタン4061、ボタン406Rおよびポタン405の 3つを同時に押す。すると、Xカウンタ444Xおよび Yカウンタ444Yがリセットされ、照準35は、実線 の照準35の位置に表示される。そして、操作者は、自 由に照準35を動かし、敵34の出現を待つ。もし、破 線の照準35の位置に敵34が出現したとき、操作者 は、操作部材451から手を放す。すると、操作部材4 51は、図27の左図の破線の丸の物理的座標位置に復 帰する。その結果、照準35は、破線の照準35の位置 に表示される。操作者は、照準35を敵34に正確に重 20 ね合せ、ボタン404A等のスイッチを押すと、ミサイ ル (図示せず) 等が画面に表示され、敵34に当たる。 【0091】また、上述のようにリセットを行うと、操

作部材451を右下方向に多く動かすことができる。そのため、操作者が、操作部材451を右下方向に多く動 かしたいときに有効である。 【0092】上述の実施例では、ボタンの操作によるリ セットを用いたが、電源のN-OFFのリセットまたは

ゲーム機によるリセットを用いてもよい。 【0093】なお、本明細書で示した例は、一実施例で 30 あり、本額の技術は、操作者が操作部材451を操作し て画像を変化させる画像処理であれば芝の様な画像処理

# であっても適用可能である。

【0094】 【発明の効果】請求項1の発明によれば、中央処理手段 が操作器データを使用する複定操作器データを読み込む 動作を行わず、操作器データを中央処理手段以外の処理 手段が処理しているため、中央処理手段の処理を軽減 し、中央処理手段に本来のゲーム処理に費や守時間を十 分に確定せることができるゲーム機を実現できる。ま 40 た、操作器データがゲームを進行させるために必要なデータを記憶している記憶手段に記憶されているため、中央処理手段は、操作器データを他のゲームデータと同様 に処理できる。後つて、中央処理手段は、高速で、自由 使の高いゲーム処理を行うことが可能である。

【0095】請求項2の発明によれば、操作器データを 部分的に読むことができるので、一度に全ての操作器デ ータを読み込む必要がない。従って、不要な操作器デー タを読み込まずに済み、読み込みスピードが短縮され 【0096】請求項3の発明によれば、操作器データを中央処理手段以外の処理手段が別理しているため、中央処理手段が処理を解試、中央処理手段を表す。 処理手段の世界を解試、中央処理手段となってきるゲーム機ンステムを実現できる。また、操作器データがゲームを進行するために必要がデータを記憶している記憶手段に記憶されているため、中央処理手段は、操作器データを他のゲームデータと同様に処理できる。従って、中央処理手段は、高速で、自由度の高いテム処理を行うことが可能である。さらに、コントローラとゲーム機とを接続するためのコネクタのピン数が減少し、製造コストを低くできる。

22

【0097】請求項4の発明によれば、操作器を様々に 拡張して、多様な使用方法実現することができる。

【0098】 請求項5の発明によれば、操作器に接続された拡張メモリに中央処理予設で処理すべきデータを保存することが可能である。そのため、操作者毎に異なるデータを保存するときに有効である。

【0099】請求項6の発明によれば、複数の操作器の うち1つの操作器に接続された拡張メモリのデータを他 の操作器に接続された拡張メモリに記憶させることがで きる。そのため、操作者間でデータのコピーが可能であ る。

【0100】請求項7の発明によれば、外部記憶手段の データを動作記憶手段に一時記憶するため、中央処理手 段によってデータを変換してデータをコピー可能であ る。そのため、外部記憶手段毎に異なったフォーマット でデータをコピーすることができる。

## 【0101】 【図面の簡単な説明】

【図1】先行技術の簡単なプロック図である。

【図2】本願ゲーム機システムの簡単な外観図である。

【図3】ゲーム機10の詳細なブロック図である。

【図4】CPU11のメモリマップであり、カートリッジに内蔵されている外部メモリとW-RAM14とのメ モリマップである。

【図5】コントローラ制御回路17の詳細なブロック図 である。

【図6】デューティサイクル変調のビット伝送信号波形 n の図である。

【図7】RAM174のメモリマップである。

【図8】コントローラ40の上から見た斜視図である。

【図9】コントローラ40の下から見た斜視図である。

【図10】ジョイステッィク45の内部構造図である。 【図11】コントローラ40と拡張装置50の詳細なプロック図である。

【図12】コントローラのジョイスティック45および ボタン403~407のデータ表である。

【図13】コントローラ40と拡張装置60の詳細なブ 50 ロック図である。

る。

90

【図14】 СР U 1 1 の動作フローチャートである。

【図15】バス制御回路12の動作フローチャートであ る。

【図16】コントローラ制御回路17の動作フローチャートである。

ートである。 【図17】コントローラ回路44の動作フローチャート である。

【図18】コントローラ制御回路17からコマンド0が 送信されたときの制御回路442の送受信データを示し た表である。

【図19】コントローラ制御回路17からコマンド1が 送信されたときの制御回路442の送受信データを示し た表である。

【図20】コントローラ制御回路17からコマンド2が 送信されたときの制御回路442の送受信データを示し た表である。

【図21】コントローラ制御回路17からコマンド3が 送信されたときの制御回路442の送受信データを示し た表である。

【図22】コントローラ制御回路17からコマンド25 20 5が送信されたときの制御回路442の送受信データを 示した表である。

【図23】データコピーの動作フローチャートである。 【図24】ボタンの操作によるXカウンタ444Xおよ

び Y カウンタ 4 4 4 Y のリセット動作のフローチャートである。

【図25】電源ON時のXカウンタ444XおよびYカ ウンタ444Yのリセット動作のフローチャートであ \*

(13) \*る。

> 【図26】操作部材451の物理的座標とディスプレイ 30の表示画面とを表した図である。

> 【図27】操作部材451を中心以外の位置でリセット したときの操作部材451の物理的座標とディスプレイ 30の表示画面とを表した図である。

【符号の説明】

10・・・ゲーム機

11・・・CPU (中央処理装置)

10 12・・・バス制御回路

14 · · · W - R A M

17・・・コントローラ制御回路 20・・・カートリッジ

30・・・表示装置

40・・・コントローラ 44・・・コントローラ回路

4 4 1 ・・・受信回路

442・・・制御回路

4 4 4 X・・・Xカウンタ 4 4 4 Y・・・Yカウンタ

45・・・ジョイスティック

451・・・操作部材

457,467・・・円盤部材

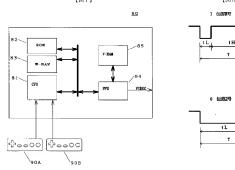
458, 468・・・スリット 459, 469・・・フォトインタラプタ

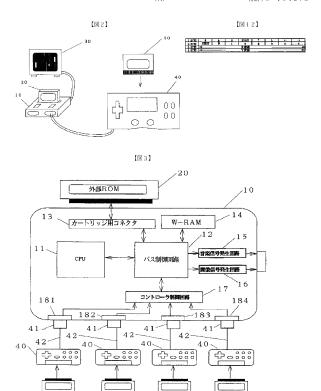
4 4 5・・・送信回路 5 0・・・拡張装置 (バックアップ R A Mカード)

t H

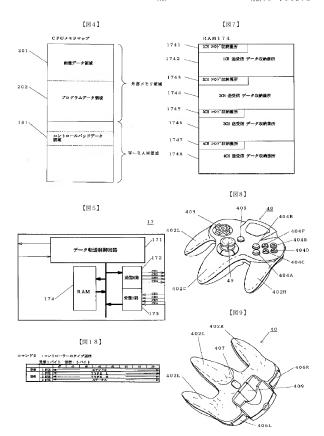
60・・・拡張装置(液晶表示装置)

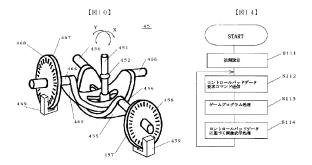
[21]



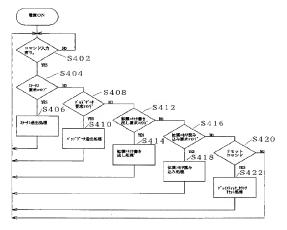


50

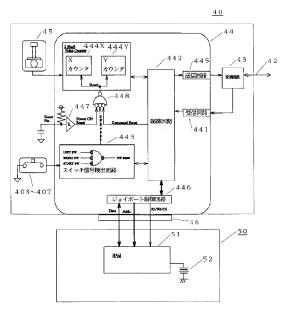


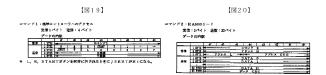


[図17]

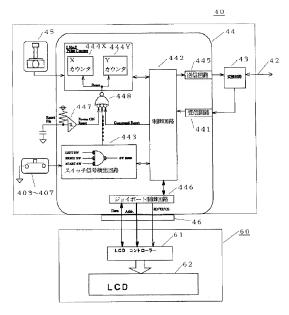


[図11]



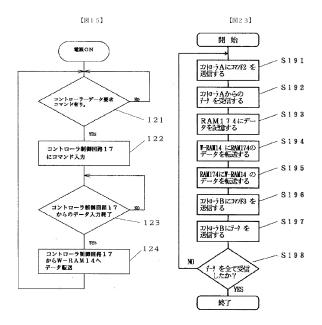


【図13】



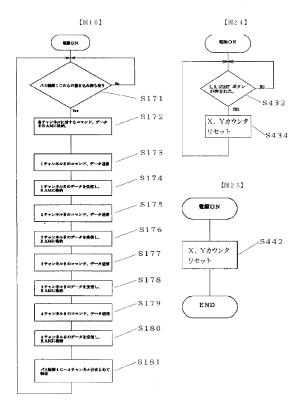
【図21】





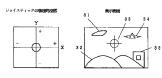
【図22】 コマンド255:コントローラーリセット 交信 1パイト 受信:3パイト





(20)

[図26]



【図27】

